中華民國第61屆中小學科學展覽會作品說明書

高級中等學校組 工程學(一)科

052301

智慧農業掌控系統之研究

學校名稱:高雄市立中正高級工業職業學校

作者:

職二 林家妤

職二 王子齊

職二 馬浚瑋

指導老師:

林漢銘

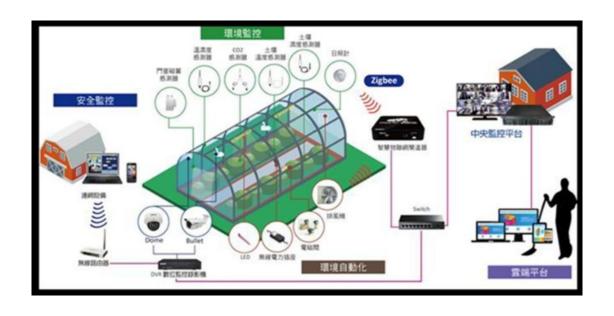
鄭明雄

關鍵詞:智慧農業、遠端監控、物聯網

摘要

在農業生產過程中,溫濕度、日照強度、土壤水分、肥料...等諸多因素,對作物生長狀況有決定性的影響。這些自行種植者,簡易方法可以參考氣象單位的測候資料,進階的方式則是智慧化,在種植場域加裝攝影機、感測器,如圖一所示架構。智慧農業的優勢有: 自動化監控,精確控制,降低生產風險,提升質量及產量;降低人力耗費,提高效率。

在本研究中,我們以物聯網技術,結合影像串流,製作了農業用的監控系統,可以手機 遠端影像監控,功能包括即時影像觀看、自動灑水、噴藥(或施灑液態肥)和施撒固態肥料等 功能,協助農民耕作更比較方便,同時也加強產品品質。成品將以小型化溫室容器之自動化 控制為目標,同樣的架構可以擴大至較大型溫室及農地建置。



圖一、智慧農業之自動化監控

壹、研究動機

有人說,農民最怕天災人禍,一個不小心沒顧好或是運氣不好遇到天災,一整年的辛苦都白費了,而且還賠了不少。不是地震海嘯之類,而是乾旱或者洪澇,這對收成影響太大如圖二農地所示。畢竟在我國,大多數的農民還是要靠天吃飯!

所以我們決定利用科技輔助,提高糧食生產過程中之田間管理效率,讓農民耕作更比較 方便,同時也加強產品品質,又因為是用機器來監測,所以出錯率相較人工的少很多。

如果由農夫來監測的話,因為每株植物所需的要求都不同,而導致農夫誤判,而用機器來監測的話每個作物的要求都可以監測到,則減少了很多誤判的事情,進而讓植物都保持在狀態的巔峰。



圖二、農地

貳、研究目的

近年來因氣候變遷及極端氣候造成之農業災損問題日益嚴重,使作物生產栽培過程之風 險增加,進而影響糧食供應鏈的穩定。除了氣候環境因素外,現今農業亦面臨農民平均年齡 老化無法負荷過重勞力、農村人口嚴重外移及無法引入人力造成缺工嚴重等人力問題。

農產業除了是高度受氣候環境影響的產業,早期是屬於勞力密集之產業,因此除了青農投入新農業,更要推動智慧農業我們決定利用智慧農業科技輔助研究,提高糧食生產過程中之田間管理效率,進而開發出農作產業新模式,使農民的生活變得更好,也讓自動化所涉及的範圍更廣了,而智慧農業更是未來發展的趨勢,而智慧農業的要素如圖三所示。



圖三、智慧農業的要素

参、研究設備與器材

- · Arduino

Arduino 是屬於開放授權並具有互動環境的開發技術,在日常生活中互動裝置無所不在,這些裝置為生活增加許多安全及便利,如圖四所示。

Arduino 採用開放原始碼的軟硬體平台,電路板設計使用各種 Atmel AVR 單晶片和控制器。 這些電路板構建於開放原始碼 simple I/O 介面板並配有一組數字和模擬輸入/輸出 (I/O)引腳,可以連線各種擴充功能板或麵包板和其他電路。

這些電路板具有 UART 通訊介面,包括通用序列匯流排(USB),可以從個人電腦載入程式。微控制器通常使用來自程式語言 C 和 C ++的特徵的語言進行編程。

除了使用傳統的編譯工具鏈之外,Arduino 專案還提供了一個 Java、C 語言的 Processing 語言專案的整合式開發環境(Arduino Software IDE)。



圖四、Arduino UNO

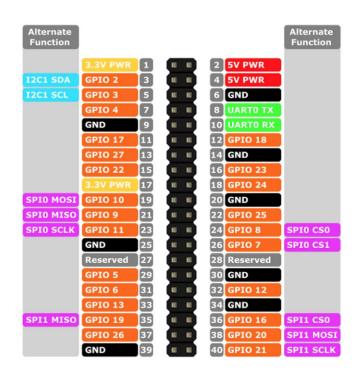
二、樹梅派

樹莓派 Raspberry Pi 是一款基於 Linux 的單晶片電腦,它由英國的樹莓派基金會所開發,目的是以低價硬體及自由軟體促進學校的基本電腦科學教育。

樹莓派 Raspberry Pi3 B+,如圖五所示,配備一枚博通出產的 ARM 架構 1.4GHz BCM2387B0 處理器,1GB LPDDR2 記憶體,使用 SD 卡當作儲存媒體,且擁有一個 Ethernet、四個 USB 介面、HDMI 以及 I/O 埠,而表一是樹莓派 Raspberry Pi3 B+規格。



圖五、樹莓派 Raspberry Pi3 B+



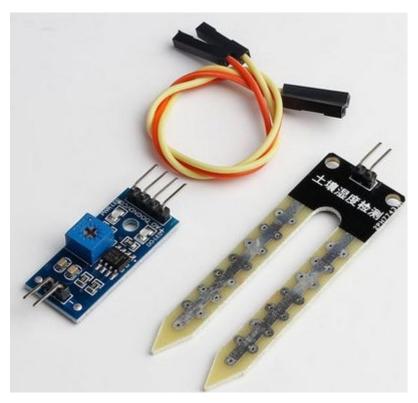
圖六、樹莓派 Raspberry Pi3 B+腳位圖

表一、樹莓派 Raspberry Pi3 B+規格說明

SoC	Broadcom BCM2387B0 chipset				
CPU	1.4GHz Quad-Core ARM Cortex-A53 (64Bit)				
GPU	Dual Core VideoCore IV® Multimedia Co-Processor. Provides Open				
	GL ES 2.0; hardware-accelerated OpenVG; and 1080p30 H.264 high-				
	profile decode				
記憶體	1GB LPDDR2(和 GPU 共享)				
視訊輸	Composite RCA; HDMI				
出					
音訊輸	3.5 mm jack; HDMI(1.3 & 1.4)				
出					
儲存	microSD				
USB	USB 2.0 x 4				
Ethernet	Gigabit Ethernet over USB 2.0 (maximum throughput 300Mbps)				
Wireless	2.4GHz and 5GHz IEEE 802.11.b/g/n/ac wireless LAN				
Bluetooth	Bluetooth 4.2;Bluetooth Low Energy(BLE)				
GPIO	40-pin 2.54 mm (100 mil) expansion header: 2×20 strip				
工作電	459mA(2.295W) when idle/1.13A(5.661W) maximum under stress				
流					

三、土壤溼度傳感器模組

Moisture Sensor 土壤濕度傳感器模組,如圖七所示,是一個簡易的水份感測器可用於檢測土壤的水份,當土壤缺水時,感測器輸出的模擬值將減小,反之將增大。



圖七、土壤溼度傳感器模組

四、視訊攝影機

羅技 C310 HD 視訊攝影機,如圖八所示,具有高畫質拍攝與錄製畫面,尺寸輕巧,固 定或是攜帶都很方便,也助於廣泛應用而不受限制。



圖八、羅技 C310 HD 視訊攝影機

五、繼電器

繼電器是一種電流控制模組,如圖九所示,具有輸入迴路和輸出迴路,常用於自動控制電路中,能夠把較小的電流去控制較大電流的一種「自動開關」。



圖九、繼電器

六、材料表

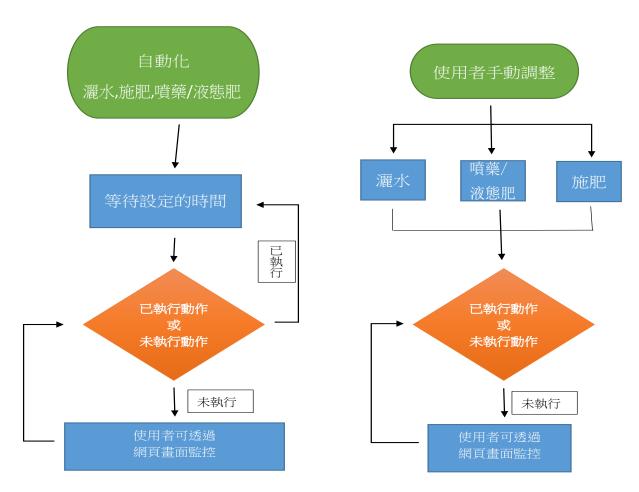
表二、專題材料清單

名稱	數量
植栽空間	1
Raspberry Pi3 B+	1
Arduino UNO	1
土壤溼度傳感器模組	1
羅技 C310 HD 視訊攝影機	1
供電電路	1
麵包板	1
步進馬達	1
自製肥料機	1
自製加壓裝置	1
自製霧化噴頭	1
抽水馬達	2
透明塑膠水管	2
繼電器	2

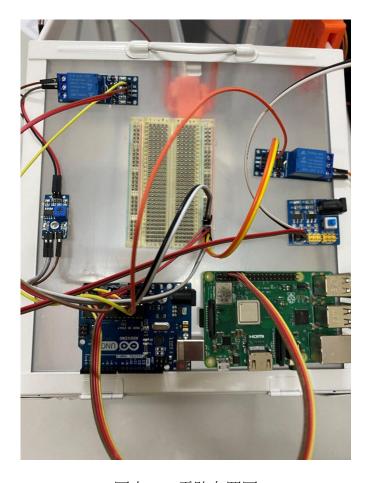
肆、研究過程或方法

一、系統架構

我們使用 Arduino UNO 連接感測器及繼電器,以樹莓派建立影像串流伺服器,並且用 Node.js 建立網頁進行影像串流,透過網頁下達指令傳達給樹梅派,樹梅派透過 UART 將指令傳達給 Arduino UNO, Arduino UNO 運行相關動作。



圖十、系統流程圖



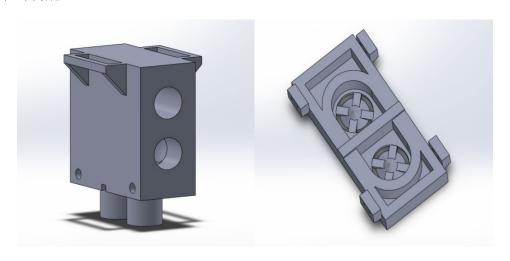
圖十一、電路布置圖



圖十二、種植物放置處

二、實作成果

我們使用 Arduino UNO 連接土壤溼度傳感器模組、繼電器模組、步進馬達,透過繼電器模組控制抽水馬達,為了解決抽水馬達的透明水管噴灑位置過於集中與自製肥料機,使用 Solid Works 設計噴灑頭、霧化分流器、飼料盒與步進馬達的轉接頭,並且透過 3D 列印機將 它們印出來,即可噴灑出四散的水與農藥,也可以透過步進馬達的轉動達到散佈肥料與噴灑水源及農藥的功能。



圖十三、噴灑頭建模

圖十四、霧化器建模



圖十五、噴灑頭實體

圖十六、霧化器實體

樹梅派透過終端機指令安裝 MJPG-Streamer 影像串流伺服器,接著啟動影像串流伺服器,接著以 Python 語法撰寫與 Arduino UNO 以及網頁溝通的程式碼。

```
pi@raspberrypi: ~/mjpg-streamer/mjpg-streamer-experimental _ _ _ _ X

File Edit Tabs Help

UVCIOC_CTRL_ADD - Error at Pan/tilt Reset: Inappropriate ioctl for UVCIOC_CTRL_ADD - Error at Focus (absolute): Inappropriate ioctl for UVCIOC_CTRL_MAP - Error at Pan (relative): Inappropriate ioctl for UVCIOC_CTRL_MAP - Error at Tilt (relative): Inappropriate ioctl for de UVCIOC_CTRL_MAP - Error at Pan Reset: Inappropriate ioctl for de UVCIOC_CTRL_MAP - Error at Tilt Reset: Inappropriate ioctl for de UVCIOC_CTRL_MAP - Error at Pan/tilt Reset: Inappropriate ioctl for de UVCIOC_CTRL_MAP - Error at Focus (absolute): Inappropriate ioctl UVCIOC_CTRL_MAP - Error at LED1 Mode: Inappropriate ioctl for de UVCIOC_CTRL_MAP - Error at LED1 Frequency: Inappropriate ioctl for UVCIOC_CTRL_MAP - Error at Disable video processing: Inappropriatice (25)

UVCIOC_CTRL_MAP - Error at Raw bits per pixel: Inappropriate ioctlice (25)

UVCIOC_CTRL_MAP - Error at Raw bits per pixel: Inappropriate ioctlice (25)

UVCIOC_CTRL_MAP - Error at Raw bits per pixel: Inappropriate ioctlice (25)

UVCIOC_CTRL_MAP - Error at Raw bits per pixel: Inappropriate ioctlice (25)

UVCIOC_CTRL_MAP - Error at Raw bits per pixel: Inappropriate ioctlice (25)

UVCIOC_CTRL_MAP - Error at Raw bits per pixel: Inappropriate ioctlice (25)

UVCIOC_CTRL_MAP - Error at Raw bits per pixel: Inappropriate ioctlice (25)

UVCIOC_CTRL_MAP - Error at Raw bits per pixel: Inappropriate ioctlice (25)

UVCIOC_CTRL_MAP - Error at Raw bits per pixel: Inappropriate ioctlice (25)

UVCIOC_CTRL_MAP - Error at Raw bits per pixel: Inappropriate ioctlice (25)

UVCIOC_CTRL_MAP - Error at Raw bits per pixel: Inappropriate ioctlice (25)

UVCIOC_CTRL_MAP - Error at Raw bits per pixel: Inappropriate ioctlice (25)

UVCIOC_CTRL_MAP - Error at Raw bits per pixel: Inappropriate ioctlice (25)
```

圖十七、啟動影像串流伺服器

```
pi@raspberrypi: ~/Python __ _ _ x
Elle Edit Tabs Help
pi@raspberrypi: ~ $ cd Python/
pi@raspberrypi: ~/Python $ python3 server.py
伺服器放動! 192.168.1.102:25712
```

圖十八、執行網頁接收與傳送的程式

網頁預設將系統設為自動模式,透過土壤溼度傳感器模組的偵測,每隔五分鐘自動判定是否需要進行灑水、灑農藥、施肥的動作,使用者亦可以透過底下的滑動開關將模式切換為手動模式,進行手動控制。



圖十九、系統自動化運作

當使用者將灑水機按鈕轉向開,抽水馬達隨即啟動,進行水源的灌溉,反之將灑水機按鈕轉向關,抽水馬達隨即關閉,停止水源的灌溉。



圖二十、手動模式進行水源的噴灑

當使用者將農藥機按鈕轉向開,抽農藥馬達隨即啟動,進行農藥的噴灑,反之將農藥機按鈕轉向關,抽農藥馬達隨即關閉,停止農藥的噴灑。



圖二十一、手動模式進行農藥的噴灑

當使用者將施肥機按鈕轉向開,步進馬達隨即啟動,進行施肥的動作,反之將肥料機按鈕轉向關,步進馬達隨即關閉,停止施肥的動作。

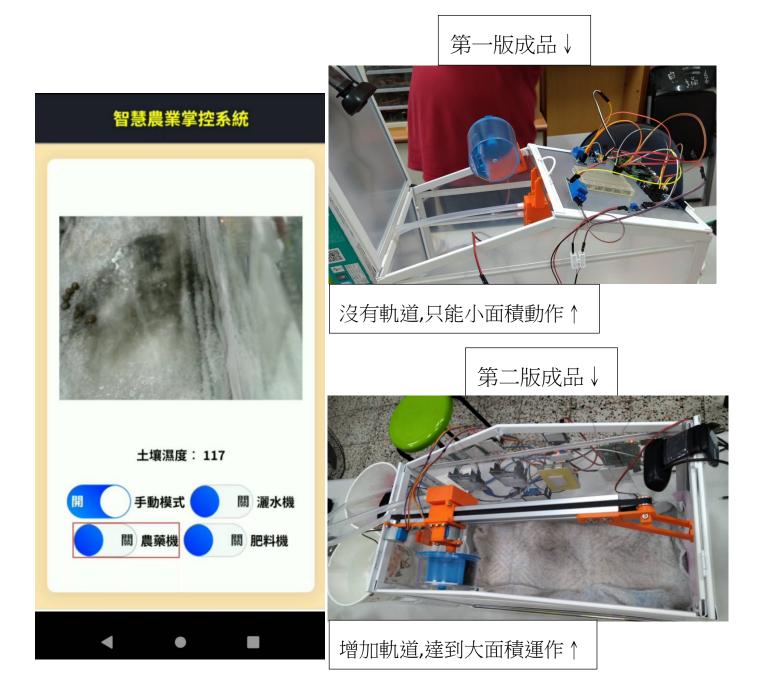


圖二十二、手動模式進行施肥

伍、研究結果

一開始我們將水、農藥、及肥料都當作液體運輸,但考慮到目前市上使用較多為固態有機肥料,於是我們將水和農藥以液體方式處理,而肥料則採用固體,第一版成品可以小面積運作展示。

後來我們增加了軌道的設計,利用軌道將噴灑裝置、肥料機進行移動,以達到大面積運作!



陸、討論

有好的資源,好的地,但是沒有好的環境和技術,生長出來的植物總會不如我們所期待的,如果由智慧農業監控系統來處理,就能在第一時間得知植物最新狀態,系統可以回應各種種植環境的測量值,並做自動化控制,也可以手動控制。這樣自營者或農夫就不用整天來回走動種植場域,植物蔬果也可以得到比傳統種植場有更好的照顧。

比較現有和我們所研究系統可以了解我研究系統是值得的

	價格上	功能	精確度	介面相容性
自行研發系統	價格低廉	客製化	高	高
市面上現有系統	價格昂貴	固定	吉	低

柒、結論

隨著資訊科技的發展與自動化控制系統的應用,農業的經營已逐漸脫離天然環境的控制,藉由先進自動化元件、環境監控、資料收集分析,整合成高效率的智慧化環控系統,以自動化技術精確的控制栽種環境,以機器取代人力測量、抄寫,減少疏失,並將作物生長情況進行完整記錄與分析,降低栽種成本、提高作物收成率及品質。

在本研究中,我們以物聯網技術,製作了農業用的監控系統,功能包括可以手機遠端即時觀看影像、自動控制灑水、噴藥(或施灑液態肥)和施撒固態肥料等功能,協助農民耕作更比較方便,當然對於加強產品品質更有助益。成品將以小型化溫室容器之自動化控制為為展示方式,未來可以在技術更穩定時,同樣的架構可以擴大至較大型溫室及農地建置。

捌、參考資料

- [1] 曾韋璘,基於影像辨識技術之自動化管制系統建置,碩士論文,2019。
- [2] Internet of Things: https://reurl.cc/D95AX5
- [3] 王源鋐,無線通訊技術應用於居家安全之研究,碩士論文,2019。
- [4] 葉振緯,嵌入式多功能長照系統之開發,碩士論文,2019。
- [5] Raspberry Pi 3 Model B+: https://reurl.cc/3DVxO0
- [6] Raspberry Pi 3 Model B+ GPIO: https://reurl.cc/E7doGk
- [7] 羅技 C310 HD 視訊攝影機:https://reurl.cc/Nje006
- [8] TP-Link TL-WR841N 無線網路 wifi 分享器:https://reurl.cc/R4Mzze
- [9] 繼電器模組:https://reurl.cc/xZq77e
- [10] 第 58 屆中小學科學展覽會作品「遠端自動化-農田監控警示系統」

【評語】052301

- 本研究以物聯網技術,結合影像串流,製作農業用的監控 系統。系統可以使用手機遠端影像監控,目的在於協助農 民耕作更方便,同時也加強產品品質,創意值得嘉許。
- 2. 團隊嘗試使用機電整合,利用 Solid Works 及 3D 列印製作元件,並進行系統整合,製作農業監控系統,可即時影像觀看、自動灑水、噴藥(或施灑液態肥)和施撒固態肥料等功能。目前市面已有很多類似的溫室容器之自動化控制產品,而此作品較偏向自製簡易模擬裝置,建議針對創意與實用價值進行評估。
- 3. 農業在意「光、溫、水、養、氣」,需要監控的項目可再增列。肥料噴灑的研究過程和步驟說明清楚,表達順暢,作品已有初步研究成果,尚未進行較深入的測試,均勻度和量應有量化驗證,以確認設計控制成效。就科學探究而言,建議應該訂定適當效益評估基準,成效驗證需要以實驗組和對照組的方式進行,成本估算也應提供量化數據,並評估系統效益(例如:降低多少栽種成本、提高多少農作物收成率及品質)。

作品簡報



摘要

有很多農業自營者,自己在家種植蔬果,這些自行種植者,簡易方法可以參考氣象單位的測候資料,進階的方式則是智慧化,在種植場域加裝攝影機、感測器。

智慧農業的優勢有: 自動化監控,精確控制,降低生產風險;降低成本,提升質量及產量;降低人力耗費,提高效率。

在本研究中,我們以物聯網技術,結合影像串流,製作了農業用的監控系統,可以手機遠端影像監控,功能包括即時影像觀看、自動灑水、噴灑農藥和施肥等功能,協助農民耕作更比較方便,同時也加強產品品質。

研究動機與目的

近年來因極端氣候造成之農業災損問題日益嚴重,作物生產過程之風險增加,進而影響糧食供應鏈的穩定。

農產業除了是高度受氣候環境影響的產業,亦是屬於勞力密集之產業,因此為了促使青農投入新農業,我們決定利用科技輔助,提高糧食生產過程中之田間管理效率,進而開發出農作產業新模式,使農民的生活變得更好,也讓自動化所涉及的範圍更廣了。

主要使用零件。以BHigh



Raspberry Pi3 B+



土壤溼度傳感器模組



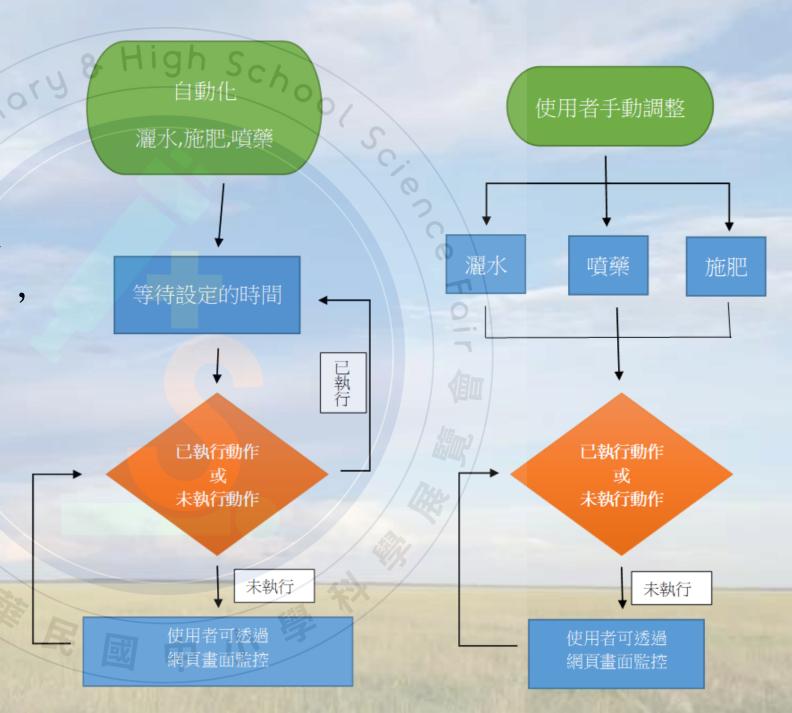
羅技 C310 HD 視訊攝影機



Arduino UNO

系統架構

我們使用Arduino UNO連 接感測器及繼電器,以樹 莓派建立影像串流伺服器, 並且用Node. is建立網頁 進行影像串流,透過網頁 下達指令傳達給樹梅派, 樹梅派透過UART將指令傳 達給Arduino UNO運行相 關動作。



研究過程及方法

網頁預設將系統設為自動模式,透過土壤溼度傳感器模組的偵測,每隔五分鐘自動判定是否需要進行灑水、灑農藥、施肥的動作,使用者亦可以透過底下的滑動開關將模式切換為手動模式,進行手動控制。

種植物放置處

當使用者將灑水/噴藥/施肥機按鈕轉向開,抽水馬達/步進馬達 隨即啟動,進行動作;反之,按 鈕轉向關,即停止動作。



使用者操作介面

實際操作



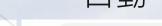


Hig手動-全開

智慧農業掌控系統

(i) 192.168.43.116:8000

自動-開





4 0

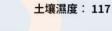






智慧農業掌控系統











土壤濕度: 469





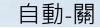
手動-全關

① 192.168.43.116:8000 4 **①**

智慧農業掌控系統









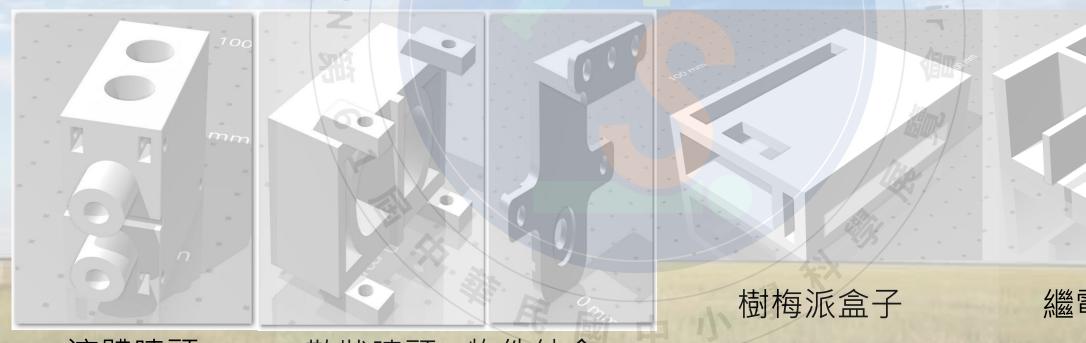






研究結果

我們得到結論是有好的環境資源,但是沒有好的技術,生長出來的植物總會不如我們所期待的,如果由智慧農業監控系統來處理,就能在第一時間得知植物最新最好的狀態,系統可以回應各種種植環境的測量值,並做自動化控制,這樣自營者就節省許多的人力和物力,植物蔬果也可以得到比傳統種植場有更科學更好的照顧。



液體噴頭 散狀噴頭 物件結合

繼電器外盒

比較現有系統和我們所研究系統

	價格上	功能	精確度	介面相容性
自行研發系統	價格低廉	客製化	高高	高
市面上現有系統	價格昂貴	固定	高響	低

結論研究系統是值得的

研究貢獻

傳統農業 裝置 自動偵測使得耕作風險降低,準確 裝設 土壤濕度傳感器模組 X 率更為提升 裝設 攝影機監測 由樹梅派裝設的網站介面

imory & High School

結論

本研究中,我們以物聯網技術,製作了農業用的監控系統,功能包括可以手機遠端即時觀看影像、自動控制灑水、噴灑農藥和施肥等功能,達成協助讓農民遠端監控,當然對於加強產品品質更有助益。

成品以小型化溫室容器之自動化控制為模型,未來可以在技術更穩定時,以相同架構擴大至較大型溫室建置。

